

Module Robit EF03413

Code : 35946

Elecbreaks

Carte de commande Robit permettant le pilotage d'un robot mBot (non inclus) grâce à une carte micro:bit (non incluse).

19,08 €_{HT}

22,90 €_{TTC}

dont 0,02 € d'éco-part

Description

Carte de commande **Robit** permettant le pilotage d'un **robot mBot** (non inclus) grâce à une carte **micro:bit** V1 ou V2 (non incluse).

Cette carte donne accès à 4 connecteurs RJ25 pour le raccordement de 4 capteurs ou modules compatibles mBot. Cette carte embarque également un buzzer, un capteur de lumière et deux leds RGB. Ces éléments sont raccordés à des broches de la carte micro:bit.

La carte Robit propose un large choix d'interfaces:

- 4 connecteurs au pas de 2,54 permettant le raccordement de 4 moteurs CC.
- 4 connecteurs RJ25 disposant chacun d'une sortie 5 Vcc, d'une masse, du bus I2C et deux E/S analogiques.
- 8 interfaces digitales/PWM compatibles Octopus d'Elecbreaks permettant le branchement de capteurs, modules ou servomoteurs.
- 12 interfaces analogiques compatibles Octopus d'Elecbreaks pour le raccordement de capteurs et modules compatibles 5 Vcc. **Certaines broches sont déjà occupées par les capteurs intégrés à la carte.**

Ainsi que plusieurs éléments configurables raccordés directement aux broches de la carte micro:bit:

- un buzzer.
- un capteur de lumière.
- deux Leds RGB.
- un émetteur IR.
- un récepteur IR.

Le module Robit peut être alimenté via un accu LiPo rechargeable via le connecteur micro-USB. L'alimentation peut aussi être effectuée grâce à des piles avec un coupleur raccordé sur le connecteur d'alimentation.

La programmation de la carte micro:bit installée sur ce module nécessite l'installation d'une extension pour l'IDE en ligne [MakeCode](#). La procédure d'installation est détaillée en [fiche technique](#).

Remarques:

- Le robot [mBot](#) et la carte [micro:bit](#) ne sont pas inclus et doivent être commandés séparément.
- Certaines E/S disponibles sur les connecteurs 3 broches sont partagées avec certains éléments comme le buzzer, les leds RGB, le capteur IR, les connecteurs RJ25, etc.
- **Cette carte n'est pas compatible avec le robot mBot Ranger.**

Caractéristiques:

- Alimentation à prévoir:
 - 3,7 à 4,2 Vcc via accu LiPo
 - 3,7 à 6 Vcc via connecteur d'alimentation
- Chargeur de batterie LiPo via port micro-USB (courant de charge: 500 mA)
- Interface:
 - 8 connecteurs digitaux/PWM 3 broches compatible Octopus (S0 à S7, pour 8 servos par exemple)
 - 4 connecteurs analogiques 3 broches compatible Octopus (P1 à P4 compatible 5 Vcc)
 - 4 connecteurs pour moteurs CC
 - 2 connecteurs pour moteurs pas-à-pas [28BYJ-48-5V](#)
- Récepteur IR
- Émetteur IR
- Buzzer (raccordée sur P0)
- Capteur de lumière (raccordé sur P10)
- Leds d'indication
- 2 Leds RGB (raccordées sur P12)
- Interrupteur marche-arrêt
- Dimensions: 90 x 74 mm
- Poids: 46 g

Référence ElecFreaks: [EF03413](#)

Compatible micro:bit V1 et V2

Ressources

- [Fiche technique](#)
- [IDE en ligne Make code](#) pour carte micro:bit