

Servomoteur Dynamixel XL-430- W250-T

Code : 36448

Robotis

Servomoteur programmable à rotation continue Dynamixel XL-430 comportant un microcontrôleur Cortex-M3 associé à un moteur et à un réducteur.

57,92 €_{HT}

69,50 €_{TTC}

Description

Servomoteur programmable à rotation continue Dynamixel XL-430 comportant un microcontrôleur Cortex-M3 associé à un moteur et à un réducteur.

Le microcontrôleur embarqué autorise le retour d'informations telles que la position, la température, la charge, la tension d'alimentation et le sens.

Ce moteur nécessite une carte de contrôle [OpenCM9.04C](#) ou [OpenCM9.04A](#) associée à une carte d'expansion [OpenCM485](#) obligatoire. La carte d'expansion autorise et facilite le raccordement et l'alimentation des servomoteurs.

Ces cartes se raccordent à un PC ou une carte Raspberry Pi via une liaison TTL half duplex. Ce servo peut être configuré via l'application [RoboPlus](#) de Robotis.

Il peut fonctionner en servomoteur classique avec une rotation sur 300 ° ou être utilisé comme un servo à rotation continue. Les moteurs disposent de deux connecteurs 3 broches (cordon inclus) permettant de relier plusieurs moteurs en cascade et de les utiliser ensemble.

Caractéristiques:

- Alimentation: 6,5 à 12 Vcc (11,1 Vcc recommandé)
- Microcontrôleur: Cortex-M3 à 72 MHz
- Couple de blocage: 1,4 N.m à 11,1 Vcc
- Courant
 - de blocage: 1,3 A
 - en veille: 52 mA
- Vitesse à vide: 57 tr/min
- Résolution: 0,088° x 4096 pas
- Réduction: 258:1
- Interface: TTL half duplex (en respectant le protocole Dynamixel 2.0)
- Vitesse de communication: 9600 bps à 4,5Mbps
- Adresses: 0 à 252
- Dimensions: 28,5 x 46,5 x 34 mm
- Poids: 57,2 g
- Température de service: -5 à 70 °C

Référence Robotis: [XL-430-W250-T](#) (902-0135-000)

Ressources

- [Fiche technique](#)