

Capteur de distance LiDAR TF350

Code : 36936

Benewake

Module industriel à laser LiDAR longue portée permettant de mesurer des distances de 10 cm à 350 m. Ce module communique avec un microcontrôleur via une liaison CAN ou UART TTL 3,3 Vcc.

615,83 €_{HT}

739,00 €_{TTC}

dont 0,02 € d'éco-part

Description

Présentation et fonctionnalités :

Module industriel à laser LiDAR longue portée permettant de mesurer des distances de 10 cm à 350 m.

Ce module IP67 est résistant à l'eau, compact, léger, très robuste et économe en énergie.

Ce capteur LiDAR de type industriel est très performant et propose une fréquence de mesure élevée (jusqu'à 1000 Hz) et une faible zone morte (- de 10 cm) avec de très fortes luminosités jusqu'à 100000 lux.

La mesure de distance est basée sur la méthode Time-Of-Flight ce qui permet de mesurer précisément les distances grâce à des impulsions infrarouges.

Programmation et communication :

Ce module communique avec un microcontrôleur via une liaison CAN ou UART.

Il peut également communiquer avec un ordinateur en utilisant un convertisseur UART vers USB, voir [SBC-TTL](#).

Connectique :

Ce module est directement câblé avec un cordon JST SH 7 broches au pas de 1 mm.

Exemple d'application :

Drone, robotique, mesures industrielles, maison intelligente, etc.

Contenu :

- 1 x capteur de distance LiDAR industriel TF03-350

Caractéristiques :

- Alimentation : 5 Vcc
- Consommation : ≤ 180 mA
- Interfaces :
 - UART (TTL 3,3 Vcc à 115200 baud par défaut)
 - CAN à 3,3 Vcc
- Plage de mesure : 10 cm à 350 m
- Résolution : 1 cm
- Zone morte : 10 cm
- Précision :
 - ± 10 cm pour moins de 10 m
 - ± 1 % pour plus de 10 m
- Fréquence de mesure : 1 à 1000 Hz (100 Hz par défaut)
- Longueur d'onde : 905 nm
- Champ de vision : 0,35 °
- Indice de protection : IP67
- Longueur du cordon : 70 cm
- Matériau boîtier : alliage d'aluminium
- Trous de montage : $\varnothing 3$ mm
- Température de service : -25 à 60 °C
- Dimensions : 78 x 67 x 40 mm
- Poids : 222 g

Référence Benewake : [TF350](#)

Ressources

- [Comparatif LiDAR sur le blog GoTronic](#)