

Capteur de proximité LiDAR POL4066

Code : 37335

Pololu

Module miniature de Pololu basé sur un capteur LiDAR permettant la détection d'un objet sur une distance de 25 cm maxi. Ce module délivre une sortie digitale passant au niveau logique 0 lors de la détection d'un objet.

17,08 €_{HT}

20,50 €_{TTC}

dont 0,02 € d'éco-part



Description

Module compact de Pololu basé sur un capteur LiDAR prévu pour la détection d'un objet sur une distance de 25 cm maxi. Ce module délivre une sortie digitale passant au niveau logique 0 lors de la détection d'un objet.

Grâce à cette sortie digitale, ce module peut communiquer avec un large choix de microcontrôleurs comme Arduino, Raspberry Pi ou encore ESP32 via une sortie digitale.

Applications: détecteur d'obstacle en robotique, commutateur sans contact, compteur de passages, etc.

L'utilisation d'un capteur LiDAR permet une détection indépendante des conditions d'éclairages et moins soumise à la réflectivité des objets, contrairement aux capteurs infrarouges classiques.

L'alimentation, la masse et le signal de sortie sont disponibles sur 3 pastilles au pas de 2,54 mm. Ces pastilles femelles sont compatibles avec le connecteur mâle [MH100](#) à souder.

Remarque: ce module permet simplement d'indiquer la présence d'un objet mais ne peut en aucun cas servir à évaluer une distance.

Caractéristiques:

- Alimentation: 3,3 à 5 Vcc
- Consommation: 30 mA
- Plage de détection: 25 cm maxi
- Fréquence de mesure: 100 Hz mini
- Champ de vision: 15 °
- Sortie digitale:
 - état bas: présence d'un objet sous les 25 cm
 - état haut: sans présence d'objet
- Trou de montage Ø M2
- Dimensions: 21,6 x 8,99 x 3,1 mm
- Poids: 0,4 g

Référence Pololu: [4066](#)

Ressources

- [Fiche technique](#)
- [Dimensions](#)