

# Capteur de proximité LiDAR POL4077

Code : 37338

Pololu

---

Module compact de Pololu basé sur un capteur LiDAR prévu pour la détection d'un objet sur une distance de 200 cm maxi. Ce module délivre une sortie digitale passant au niveau logique 0 lors de la détection d'un objet.

17,96 €<sub>HT</sub>

**21,55 €<sub>TTC</sub>**

dont 0,02 € d'éco-part



## Description

Module compact de Pololu basé sur un capteur LiDAR prévu pour la détection d'un objet sur une distance de 200 cm maxi. Ce module délivre une sortie digitale passant au niveau logique 0 lors de la détection d'un objet.

Grâce à cette sortie digitale, ce module peut communiquer avec un large choix de microcontrôleurs comme Arduino, Raspberry Pi ou encore ESP32 via une sortie digitale.

**Applications: détecteur d'obstacle en robotique, commutateur sans contact, compteur de passages, etc.**

*L'utilisation d'un capteur LiDAR permet une détection indépendante des conditions d'éclairages et moins soumise à la réflectivité des objets, contrairement aux capteurs infrarouges classiques.*

L'alimentation, la masse et le signal de sortie sont disponibles sur 3 pastilles au pas de 2,54 mm. Ces pastilles femelles sont compatibles avec le connecteur mâle [MH100](#) à souder.

**Remarque: ce module permet simplement d'indiquer la présence d'un objet mais ne peut en aucun cas servir à évaluer une distance.**

## Caractéristiques:

- Alimentation: 3,3 à 5 Vcc
- Consommation: 30 mA
- Plage de détection: 200 cm maxi
- Fréquence de mesure: 30 Hz mini
- Champ de vision: 15 °
- Sortie digitale:
  - état bas: présence d'un objet sous les 200 cm
  - état haut: sans présence d'objet
- Trou de montage Ø M2
- Dimensions: 21,6 x 8,99 x 3,1 mm
- Poids: 0,4 g

Référence Pololu: [4077](#)

## Ressources

- [Fiche technique](#)
- [Dimensions](#)