

# HAT moteur CC 3 x 2 A M3H256 5033

Code : 37816

Pololu



---

Module HAT Motoron M3H256 de Pololu pour carte Raspberry Pi permettant de piloter 3 moteurs CC jusqu'à 2 A par canal. Il contrôle la vitesse et le sens de rotation sur les trois canaux indépendamment via le bus I2C.

47,42 €<sub>HT</sub>

**56,90 €<sub>TTC</sub>**

dont 0,04 € d'éco-part

## Description

**Module HAT Motoron M3H256 de Pololu** pour carte Raspberry Pi permettant de piloter 3 moteurs CC jusqu'à 2 A par canal. Il contrôle la vitesse et le sens de rotation sur les trois canaux indépendamment via le bus I2C.

Grâce à l'adresse I2C modifiable, plusieurs HAT empilés peuvent être utilisés sur le même port GPIO d'une carte Raspberry Pi. Les E/S de commande sont également accessibles sur des pastilles latérales femelles au pas de 2,54 mm.

Une librairie Python nécessaire au fonctionnement est disponible [en téléchargement](#).

Cette librairie et les exemples inclus simplifient l'utilisation de ce HAT:

- Configuration de l'accélération et de la décélération maximale dans un sens ou dans l'autre.
- Paramétrage de la vitesse de démarrage sur chaque canal.
- Changement de direction après un certain délai.

Ce HAT est livré avec un jeu d'entretoises et de vis permettant sa fixation sur la carte Raspberry Pi.

**Remarque:** une version livrée sans connecteur ni entretoise est [également disponible](#).

## Caractéristiques:

- Alimentation moteurs: 4,5 à 48 Vcc
- Alimentation logique: 3 à 5,5 Vcc
- Intensité maxi par canal: 2 A (6,4 A pendant 1 sec)
- Interface: I2C
- Protection contre les inversions de polarités
- LEDs d'indication
- Compatibilité: Raspberry Pi 2B, 3B, 3B+ et 4B
- Dimensions: 32,5 x 56 mm
- Poids: 15 g

**Module livré avec les connecteurs soudés.**

Référence Pololu: [5033](#)

## Ressources

- [Notice d'utilisation](#)
- [Librairie Python](#)
- [Dimensions](#)